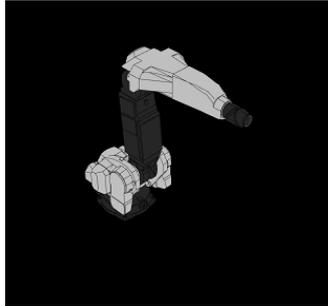
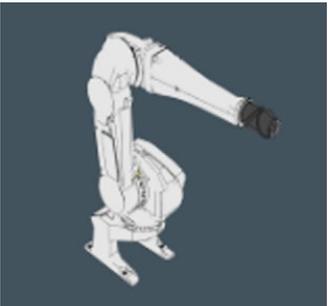
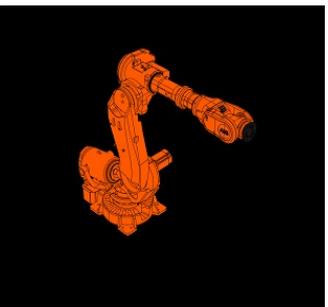
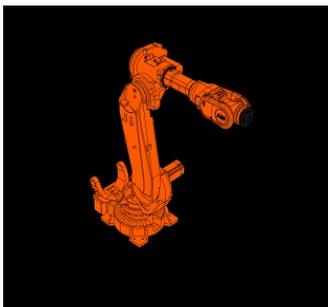
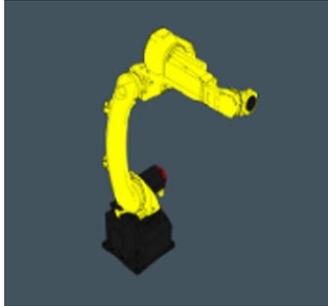
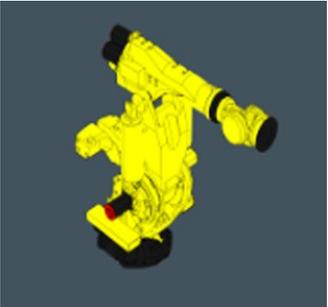
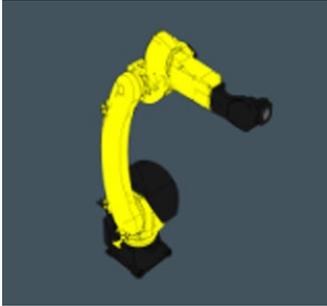
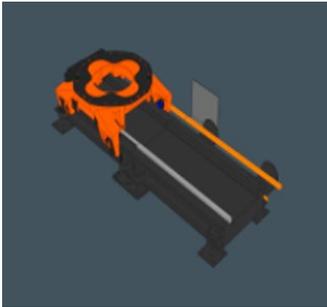


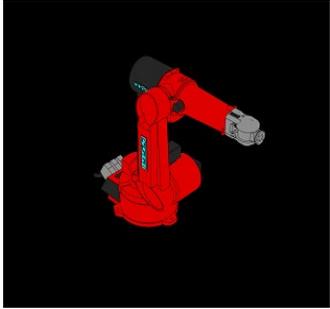
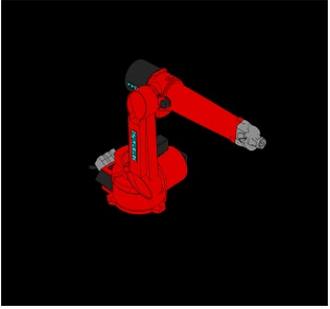
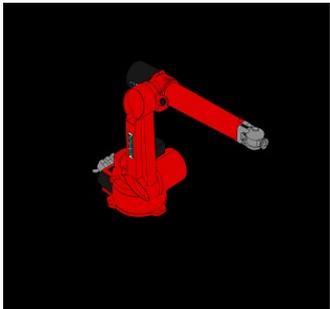
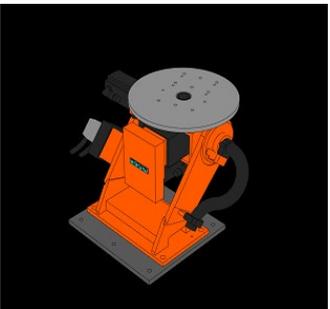
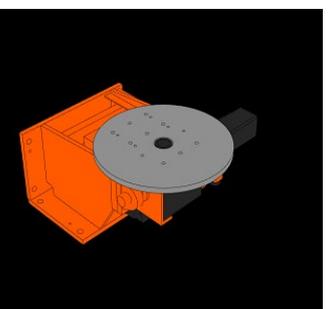
メカニズム 以前：242点/追加25点/現在点267点
ツール 以前：29点/追加無し

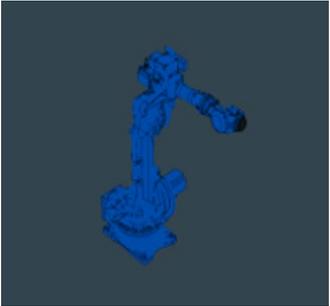
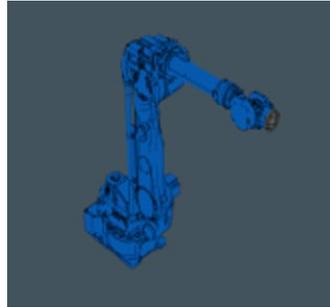
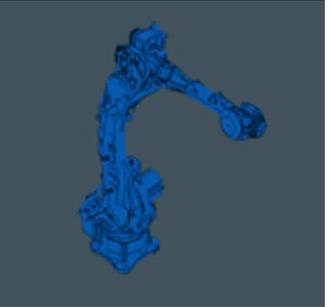
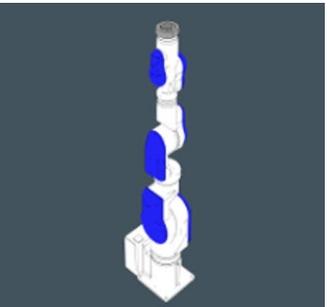
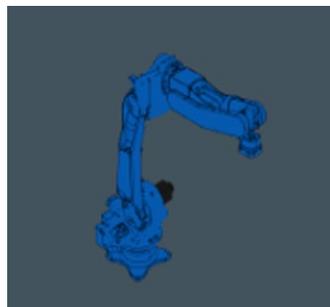
2024.5現在

| | メーカー | 型番 | 種類 | 画像 |
|---|------|-------------------|------|---|
| 1 | ABB | IRB 5400-22 | ロボット |  |
| 2 | ABB | IRB 5510-12 | ロボット |  |
| 3 | ABB | IRB 6640 185 280 | ロボット |  |
| 4 | ABB | IRB 6640 205 2.75 | ロボット |  |
| 5 | ABB | IRBT 6004 20m | レール |  |

| | | | | |
|----|-------|----------------|------|---|
| 6 | FANUC | M-10iD/12 | ロボット |  |
| 7 | FANUC | M-20iA-35M | ロボット |  |
| 8 | FANUC | M-900iB/700 | ロボット |  |
| 9 | FANUC | R-2000iB/125L | ロボット |  |
| 10 | KUKA | KR 100L80-2 HA | ロボット |  |

| | | | | |
|----|---------|------------------|------|---|
| 11 | KUKA | KR 6 1440-2 | ロボット |  |
| 12 | KUKA | KL4000 (1900 mm) | レール |  |
| 13 | KUKA | KL4000 (3000 mm) | レール |  |
| 14 | KUKA | KL4000 (4000 mm) | レール |  |
| 15 | OCTOPUZ | OCTOPUZ Robot | ロボット |  |

| | | | | |
|----|------|----------|--------|---|
| 16 | REIS | RV20-16 | ロボット |  |
| 17 | REIS | RV20-6 | ロボット |  |
| 18 | REIS | RV30-16 | ロボット |  |
| 19 | REIS | RDK05-55 | ポジショナー |  |
| 20 | REIS | RDK05 | ポジショナー |  |

| | | | | |
|----|---------|--------|------|---|
| 21 | YASKAWA | GA50 | ロボット |  |
| 22 | YASKAWA | GP180 | ロボット |  |
| 23 | YASKAWA | GP50 | ロボット |  |
| 24 | YASKAWA | IA20 | ロボット |  |
| 25 | YASKAWA | MA1800 | ロボット |  |